

ГРАМАТИКА ПЕРЕТВОРЕННЯ ПАРАМЕТРІВ МОДЕЛІ МЕРЕЖІ ПЕТРІ У ПРОГРАМНИЙ КОД МОВИ C++

GRAMMAR OF PETRI NETWORK MODEL PARAMETERS TRANSFORMATION IN C ++

Мережі Петрі можуть застосовуватись для того, щоб забезпечити ефективність моделювання паралельних асинхронних процесів, які протікають у динамічних комп'ютерних системах та здійснити алгоритмічний опис об'єкту. Мережі Петрі, з точки зору їх імплементації, поділяють на три основні класи, що відрізняються між собою принципами організації позицій та переходів у мережі.

До цих трьох класів входять:

– безпечні МП – мережі, у вершинах (позиціях) яких при виконанні переходу(ів) може бути відсутня або наявна лише одна мітка;

– обмежені МП – мережі, в яких у вершинах міститься цілочисельне значення міток, а дуги, у вигляді цілих чисел, визначають кількісний їх розподіл у мережі після того, як вони пройшли через переходи (перехід спрацював);

– Е-мережі Петрі – тип мереж, де переходи можуть належати до кількох наперед визначених видів, і спрацювання яких відбувається лише за наявності визначеної кількості міток у мережі, а складні макропереходи здатні до зміни своєї структури.

Для реалізації граматики трансляції мереж Петрі обрано одну з найбільш використовуваних мов програмування – C++, яка є лідером у застосуванні у сфері системного програмування.

Для представлення структури будь-якої програми за допомогою мови високого рівня програмування можна представити у вигляді сукупності блоків:

<заголовок програми>

<ініціалізація вхідних даних>

<оголошення необхідних об'єктів>

<змінні>

<масиви>

<структури>

<функції>

<ініціалізація початковими значеннями>

<блок операторів (тіло програми)>

<оператори завершення роботи програми>

Правила, які визначені граматикою трансляції, повинні передбачати операції заповнення відповідних блоків коду програми.

Початковий символ граматики визначає запис заголовку програми і оператора завершення:

$S \rightarrow \text{void main } () \{ \text{ <лексема> } \}$

$\text{ <лексема> } \rightarrow \text{ <P> } / \text{ <T> } / \text{ <A> } / \text{ <M}_0 \text{ } / \text{ <G}_0 \text{ } / \text{ <t}_i \text{ }$

$\text{ <P> } \rightarrow \text{ int } N_p = P.\text{atr}$

Ініціалізація змінної N_p (кількість позицій) та ініціалізація значення атрибуту $P.\text{atr}$.

$\text{ <P> } \rightarrow \text{ int masM } [P.\text{atr}]$

Ініціалізація масиву masM для зберігання даних розмітки розмірністю $P.\text{atr}$.

$\text{ <T> } \rightarrow \text{ int } N_t = T.\text{atr}$

Ініціалізація змінної Nt (кількість переходів) і присвоєння їй значення атрибута $T.atr$.

$\langle A \rangle \rightarrow \text{int } Na = A.atr$

Ініціалізація змінної Na (розмірність вектора комірок пам'яті) і присвоєння їй значення атрибута $A.atr$.

$\langle A \rangle \rightarrow \text{int } masA [A.atr] [P.atr]$

Ініціалізація двовимірного масиву $masA$ для зберігання значень векторів комірок пам'яті мережі розмірністю $P.atr$.

$\langle M_0 \rangle \rightarrow \{ masM [N.atr] = 1 \mid \langle M_0 \rangle \}_{N \in P}$

Заповнення початковими значеннями масиву поточної розмітки, значення $masM [i] = 1$ характеризує наявність мітки в позиції p_i .

$\langle G_0 \rangle \rightarrow \{ masA [A.atr] [P.atr] = N.atr \mid \langle G_0 \rangle \}_{N \in P, ai \in P}$

Заповнення початковими значеннями масиву стану векторів комірок пам'яті у відповідності до значень $N.atr$.

$\langle t_i \rangle \rightarrow \text{func_t } T.atr () \{$

$\langle \text{затримка спрацювання переходу} \rangle$

$\langle \text{перевірка умови} \rangle$

$\langle \text{переміщення міток} \rangle$

$\langle \text{перетворення вектора пам'яті} \rangle \}$

Ініціалізація функції $\text{func_t} \langle i \rangle$, що визначає повний набір правил функціонування переходу t_i .

$\langle t_i \rangle \rightarrow \text{struct_t } T.atr () \{$

$\text{int } \langle X \rangle$ // початкові позиції переходу

$\text{int } \langle Y \rangle$ // вихідні позиції переходу

$\text{int } \langle TR \rangle$ // затримка спрацювання переходу

$\text{struct_R} \langle r_i \rangle () \{$

$\text{int } \langle RI \rangle$ // умова спрацювання переходу

$\text{int } \langle PM \rangle$ // видалити мітку з

$\text{int } \langle AM \rangle \}$ // додати мітку в

$\text{struct_RO} \langle r_i \rangle () \{$

$\text{int } \langle ROI \rangle$ // правило перетворення атрибутів мітки

$\text{int } \langle C1 \rangle$ // ліва частина правила

$\text{int } \langle C2 \rangle \} \}$ // права частина правила

Ініціалізація структури $\text{struct_t} \langle i \rangle$, значення полів якої містять дані повного опису переходу t_i .

$\langle t_i \rangle \rightarrow \text{if } \langle \text{умова спрацювання переходу} \rangle \text{ then func_t } T.atr$

Заповнення $\langle \text{тіла програми} \rangle$. Стрічка коду описує виклик на виконання функції $\text{func_t} \langle i \rangle$ при істинності умови спрацювання переходу t_i .

Реалізація моделі формального опису в конкретному програмному чи програмно-апаратному середовищі є невід'ємною частиною процесу створення динамічних комп'ютерних систем.